

## DINÂMICA NÃO-LINEAR E REAGENTE LIMITANTE: UM EXEMPLO DE BIFURCAÇÃO TRANSCRÍTICA

Diego J. R. da Silva\*

Departamento de Química Fundamental, Universidade Federal de Pernambuco, 50740-560 Recife – PE, Brasil

## Parte A

Para simplificar a Equação (12) de forma a evidenciar o efeito da variação das concentrações iniciais dos reagentes na sua dinâmica primeiro reorganiza-se a referida equação:

$$\frac{dx}{dt} = k([A]_0 - v_A x)([B]_0 - v_B x) = k v_A v_B \left( \frac{[A]_0}{v_A} - x \right) \left( \frac{[B]_0}{v_B} - x \right) \quad (1S)$$

Considerando a relação  $\tau = k v_A v_B t$ , tem-se que  $d\tau = k v_A v_B dt$ . Substituindo-se na Equação (1S):

$$\frac{dx}{d\tau} = \left( \frac{[A]_0}{v_A} - x \right) \left( \frac{[B]_0}{v_B} - x \right) \quad (2S)$$

De maneira similar  $x$  pode ser reescrito em função de  $X = x v_A / [A]_0$ . Como  $dX = v_A dx / [A]_0$ , multiplica-se os dois lados da Equação (2S) por  $v_A / [A]_0$  e reescreve-se a equação diferencial em função de  $X$ :

$$\left( \frac{v_A}{[A]_0} \right) \frac{dx}{d\tau} = \left( 1 - \frac{v_A x}{[A]_0} \right) \left( \frac{v_A [B]_0}{v_B [A]_0} - \frac{v_A x}{[A]_0} \right) \quad (3S)$$

$$\frac{dX}{d\tau} = (1 - X) \left( \frac{v_A [B]_0}{v_B [A]_0} - X \right) \quad (4S)$$

O parâmetro que relaciona as duas concentrações iniciais,  $\gamma = v_A [B]_0 / v_B [A]_0$ , é então introduzido na Equação (4S):

$$\frac{dX}{d\tau} = (1 - X)(\gamma - X) \quad (5S)$$

A Equação (5S) equivale à Equação (13).

## Parte B

Para resolver analiticamente a Equação (12) pode-se rearranjá-la para fornecer a Equação (6S):

$$\frac{dx}{([A]_0 - x v_A)([B]_0 - x v_B)} = v_p k dt \quad (6S)$$

Resolvendo o lado esquerdo da Equação (6S) via separação em frações parciais (sem considerar o  $dx$  por enquanto):

$$\frac{1}{([A]_0 - x v_A)([B]_0 - x v_B)} = \frac{\alpha}{[A]_0 - x v_A} + \frac{\beta}{[B]_0 - x v_B} \quad (7S)$$

Em que  $\alpha$  e  $\beta$  são duas constantes. Somando-se as parcelas do lado direito da Equação (7S):

$$\frac{\alpha([B]_0 - x v_B) + \beta([A]_0 - x v_A)}{([A]_0 - x v_A)([B]_0 - x v_B)} = \frac{\alpha[B]_0 + \beta[A]_0 - x(\alpha v_B + \beta v_A)}{([A]_0 - x v_A)([B]_0 - x v_B)} \quad (8S)$$

Para o numerador da Equação (8S) equivaler à 1 (como na Equação (7S)), o seguinte sistema de equações deve ser válido:

$$\begin{cases} \alpha v_B + \beta v_A = 0 \\ \alpha [B]_0 + \beta [A]_0 = 1 \end{cases} \quad (9S)$$

O sistema pode ser resolvido, entre outras opções, através de substituição ou pela aplicação da regra de Cramer. Os valores de  $\alpha$  e  $\beta$  obtidos no presente caso são:

$$\alpha = \frac{v_A}{v_A [B]_0 - v_B [A]_0} \quad (10S)$$

$$\beta = \frac{v_B}{v_B [A]_0 - v_A [B]_0} \quad (11S)$$

O lado direito da Equação (6S) pode então ser reescrito como uma soma de frações parciais, e ambos os lados da equação são então integrados:

$$\alpha \int_0^x \frac{dx}{([A]_0 - xv_A)} + \beta \int_0^x \frac{dx}{([B]_0 - xv_B)} = v_p k \int_0^t dt \quad (12S)$$

Fazendo-se as substituições apropriadas ou consultando uma tabela de integrais obtém-se:

$$-\frac{\alpha}{v_A} \ln \left( \frac{[A]_0 - xv_A}{[A]_0} \right) - \frac{\beta}{v_B} \ln \left( \frac{[B]_0 - xv_B}{[B]_0} \right) = v_p kt \quad (13S)$$

Substituindo-se os valores de  $\alpha$  e  $\beta$  calculados segundo as Equações (10S) e (11S), respectivamente, na Equação (13S):

$$-\frac{1}{v_A [B]_0 - v_B [A]_0} \ln \left( \frac{[A]_0 - xv_A}{[A]_0} \right) - \frac{1}{v_B [A]_0 - v_A [B]_0} \ln \left( \frac{[B]_0 - xv_B}{[B]_0} \right) = v_p kt \quad (14S)$$

Rearranjando-se a segunda parcela do lado esquerdo da Equação (14S) e unindo a soma de logaritmos no logaritmo do produto:

$$\ln \left[ \left( \frac{[A]_0}{[A]_0 - xv_A} \right) \left( \frac{[B]_0 - xv_B}{[B]_0} \right) \right] = (v_A [B]_0 - v_B [A]_0) v_p kt \quad (15S)$$

Pela exponenciação (na base neperiana) dos dois lados da Equação (15S) se obtém a Equação (16S), análoga à Equação (19):

$$\left( \frac{[B]_0 - v_B x}{[A]_0 - v_A x} \right) \left( \frac{[A]_0}{[B]_0} \right) = e^{(v_A [B]_0 - v_B [A]_0) v_p kt} \quad (16S)$$